

1 Géométrie

Ex 1 Cours

Déterminer les applications affines $f : E \mapsto E$ telles que pour toute translation t ,

$$t \circ f = f \circ t$$

Ex 2 Facile

Soit dans l'espace les points $A = (1,2,1)$ et $B = (0, -1,1)$. Déterminer les homothéties h telles que $h(A) = B$ et telles que $h(B)$ soit dans le plan

$$\mathcal{P} : x + y + z - 1 = 0$$

Ex 3 Cours

Il s'agit de reconnaître l'application suivante:

$$f : \begin{cases} \mathcal{E}_3 & \longrightarrow & \mathcal{E}_3 \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} & \mapsto & \begin{pmatrix} 3x + 4y + 2z - 4 \\ -2x - 3y - 2z + 4 \\ 4x + 8y + 5z - 8 \end{pmatrix} \end{cases}$$

- Chercher les points invariants par f .
- Montrer que $\forall M \in \mathcal{E}_3, \overrightarrow{Mf(M)}$ est toujours parallèle à un vecteur fixe \vec{u} .
- Montrer qu'il existe $\alpha \in \mathbb{R}$ tel que $\forall M \in \mathcal{E}_3$:

$$f(M) = p(M) + \alpha \overrightarrow{p(M)M}$$

Reconnaître l'application f .

Ex 4 Cours

Trouver l'expression analytique de la symétrie affine par rapport au plan \mathcal{P} passant par les points $A \begin{vmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{vmatrix}, B \begin{vmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{vmatrix}$

et $C \begin{vmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{vmatrix}$, de direction la droite vectorielle d'équation :

$$D : \begin{cases} x + y - z = 0 \\ -x + y - 2z = 0 \end{cases}$$

Ex 5 Moyen

Dans le plan, on considère trois points (A,B,C) non-alignés, et trois réels α, β, γ tels que les barycentres $G = \text{Bar} \begin{pmatrix} A & B & C \\ \alpha & \beta & \gamma \end{pmatrix}, G_1 = \text{Bar} \begin{pmatrix} A & B & C \\ -\alpha & \beta & \gamma \end{pmatrix}, G_2 = \text{Bar} \begin{pmatrix} A & B & C \\ \alpha & -\beta & \gamma \end{pmatrix}, G_3 = \text{Bar} \begin{pmatrix} A & B & C \\ \alpha & \beta & -\gamma \end{pmatrix}$ existent.

- Montrer que les droites $(AG_1), (BG_2)$ et (CG_3) sont concourantes au point G .
- Montrer que les droites $(G_2G_3), (G_1G_3)$ et (G_1G_2) passent respectivement par les points A, B et C .

Ex 6 Facile

Soit dans l'espace les points $A = (1,2,1)$ et $B = (0, -1,1)$. Déterminer les homothéties h telles que $h(A) = B$ et telles que $h(B)$ soit dans le plan

$$\mathcal{P} : x + y + z - 1 = 0$$

Ex 7 Moyen, intéressant

On considère une application affine f telle qu'il existe $n \in \mathbb{N}^*$ vérifiant f^n est une application constante. Montrer que f admet un unique point fixe.

Ex 8 Moyen, intéressant

Soit un sous-groupe G fini du sous-groupe affine d'un espace E .

- Montrer qu'il existe un point $A \in E$ tel que $\forall f \in G, f(A) = A$.
- Soit une application affine $f : E \mapsto E$ telle qu'il existe $n \in \mathbb{N}^*$ avec $f^n = \text{id}_E$. Montrer que f possède un point fixe.

Corrigé des exercices

Q 1 Soit $M \in E$. On a $\forall \vec{u} \in E$:

$$f(M) + \vec{u} = f(M + \vec{u}) = f(M) + L_f(\vec{u}) \Rightarrow L_f(\vec{u}) = \vec{u}$$

et donc $L_f = \text{id}_E$ et par conséquent, f est une translation.

Q 2 Comme la partie linéaire de h est αid , son expression analytique est de la forme :

$$\begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a + \alpha x \\ b + \alpha y \\ c + \alpha z \end{pmatrix}$$

(le triplet (a, b, c) ne correspond pas ici aux coordonnées du centre de l'homothétie). Comme $h(A) = B$ et $h(B) \in \mathcal{P}$, on trouve les conditions :

$$a = -\alpha, b = -2\alpha - 1, c = 1 - \alpha \text{ et } a + b + c - 1 = 0$$

$$\text{d'où } \alpha = -\frac{1}{4} \text{ et } a = \frac{1}{4}, b = -\frac{1}{2}, c = \frac{5}{4}.$$

Q 3

- Plan invariant :

$$P : x + 2y + z - 2 = 0$$

- Direction : $\vec{u} = (1, -1, 2)$

- Rapport : 3.

Q 4 Le vecteur $\vec{d} = (-1, 3, 2)$ dirige \mathcal{D} . On a alors $s(M) = M + \lambda \vec{d}$. On trouve λ en disant que le milieu du segment $[M, s(M)]$ est dans le plan \mathcal{P} . Une équation cartésienne de \mathcal{P} est :

$$-4x + 2y + z + 1 = 0$$

$$\text{d'où } \lambda = \frac{4x - 2y - z - 1}{6} \text{ et l'expression analytique :}$$

$$\begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/6 \\ -1/2 \\ -1/3 \end{pmatrix} + \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 12 & 0 & -3 \\ 8 & -4 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

Q 5

a. On montre que $\overrightarrow{G_1 G} = \frac{2\alpha}{-\alpha + \beta + \gamma} \overrightarrow{G A}$.

b. Montrer que $\overrightarrow{G_2 G_3} = -\frac{2\alpha}{\alpha - \beta + \gamma} \overrightarrow{G_3 A}$ et donc $A \in (G_2 G_3)$.

Q 6 Comme la partie linéaire de h est αid , son expression analytique est :

$$\begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a + \alpha x \\ b + \alpha y \\ c + \alpha z \end{pmatrix}$$

Comme $h(A) = B$ et $h(B) \in \mathcal{P}$, on trouve les conditions

$$a = \alpha, b = -2\alpha - 1, c = 1 - \alpha \text{ et } a + b + c - 1 = 0$$

$$\text{d'où } \alpha = -\frac{1}{2} \text{ et } a = -\frac{1}{2}, b = 0, c = \frac{3}{2}.$$

Q 7

1. **Unicité** : Supposons que $f(A) = A$ et $f(B) = B$. Alors $f^n(A) = A$ et $f^n(B) = B$, mais comme f^n est constante, $A = B$.

2. **Existence** : Soit un point $A \in E$. Notons $G = \text{Bar} \left(\begin{matrix} A & f(A) & \dots & f^{n-1}(A) \\ 1/n & 1/n & \dots & 1/n \end{matrix} \right)$ On vérifie que $f(G) = G$.

Q 8

a. Notons $G = \{f_1, \dots, f_n\}$ et $O \in E$ un point. Considérons l'isobarycentre des points $f_1(O), \dots, f_n(O)$. Alors pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $f_i(O)$ est l'isobarycentre du système $(f_i(f_1(O)), \dots, f_i(f_n(O)))$. Mais comme G est un groupe, $f_i \circ f_k = f_l \in G$. On retrouve tous les éléments du groupe et donc $f_i(O) = O$.

b. Il suffit d'appliquer a. au sous-groupe fini $G = \{\text{id}, f, \dots, f^{n-1}\}$.